

竹内（昌）研究室

バイオハイブリッド2足歩行ロボット

機械・生体系部門



情報理工学系研究科 知能機械情報学専攻
総合文化研究科 広域科学専攻
工学系研究科 先端学際工学専攻

MEMS・バイオテクノロジー・組織工学

<http://www.hybrid.t.u-tokyo.ac.jp/>

バイオハイブリッド2足歩行ロボット

近年、高度な生体機能を有するロボットの開発として、機械部品と生体材料を融合させたバイオハイブリッドロボットが注目されている。従来のバイオハイブリッドロボットは、大きな旋回動作が得意であった。そこで、ヒトの二足歩行運動で観察される微妙な旋回運動の再現を重視し、培養骨格筋組織を搭載したバイオハイブリッド2足歩行ロボットを実現した。

